PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number ·

2001-061108

(43)Date of publication of application: 06.03.2001

26.04.2002

(51)Int.Cl.

HO4N 5/335 5/18

(21)Application number: 11-236627 (22)Date of filing:

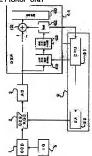
24.08.1999

(71)Applicant: VICTOR CO OF JAPAN I TD (72)Inventor: MATSUKAWA NOBUYUKI

(54) IMAGE PICKUP UNIT AND CONTROL METHOD FOR THE IMAGE PICKUP UNIT

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an image pickup unit that sets the reference level of a video signal outputted from an imaging device, such as a CCD on the basis of a reference value and to provide a control method for the image pickup unit. SOLUTION: In the case in which a digital video signal resulting from A/D converting the output signal of a CCD 1 is outputted and

a standard level (black level) of the digital video signal is set, on the basis of an integrated average value of a reference signal (optical black), a integration start point and an integration number of the reference signal can be designated. Utilizing the reference signal to be transmitted first, that receives integration averaging or designating the integration start position and the integration number for one field period of the digital video signal outputted by a plurality of number of times of reading from the CCD 1 for one field period can set a reference level of the video signal by having only to prepare one signal processing system, even if video signal having a plurality of video signals existing within on field period are received.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

Date of sending the examiner's decision of

rejection [Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application

converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection?

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection

Date of extinction of right]

(19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-61108 (P2001-61108A) (43)公開日 平成13年3月6日(2001.3.6)

(51) Int.Cl.7		識別配号	FΙ	テーマコート*(参考)		
H04N	5/335		H04N	5/335	s	5 C 0 2 1
	E/18			E/10	72	E C O O 4

審査請求 未請求 請求項の数4 OL (全 9 頁)

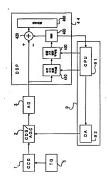
(21)出願番号	特顯平11-236627	(71)出版人 000004329
		日本ピクター株式会社
(22)出顧日	平成11年8月24日(1999.8.24)	神奈川県横浜市神奈川区守屋町 3 丁目12番
		地
		(72)発明者 松川 信行
		神奈川県横浜市神奈川区守屋町3丁目12番
		地 日本ピクター株式会社内
		Fターム(参考) 50021 PA13 PA64 PA66 PA72 PA76
		PA85 PA86 PA92 XA41 XA61
		50024 AA01 CA10 FA01 FA11 GA11
		GA52 HA03 HA12 HA14 HA20

(54) 【発明の名称】 摄像装置および摄像装置の制御方法

(57)【要約】

【課題】 CCD等の撮像素子より出力される映像信号 の基準レベルを基準値に基づいて設定する撮像装置およ び撮像装置の制御方法を提供する。

【解決手段】 CCDより出力信号をアナログデジタル 変換したデジタル映像信号が出力され、前記デジタル映 像信号の標準レベル (黒レベル) を基準信号 (オプティ カルブラック) の積算平均化値に基づいて設定する際 に、基準信号の積算開始点および積算数を指定可能とし て、1フィールド期間にCCDより複数回の読み出しを 行った際に出力されるデジタル映像信号の1フィールド 期間において、一番最初に伝送される基準信号を精算平 均化して利用すること、あるいは、積算開始位置および 積算数を指定することにより、1フィールド期間に複数 の映像信号が存在する映像信号が入力されても信号処理 系統を一系統準備するだけで映像信号の基準レベルの設 定が可能となる。



【特許請求の範囲】

1 【請求項1】被写体からの光を受光して映像信号を出力 する受光領域および被写体からの光を受光せずに基準信 号を出力する非受光領域を有する摄像素子と、

前記映像信号をアナログデジタル容像してデジタル映像 信号を出力するアナログデジタル変換手段と

前記基準信号を積算平均するための積算開始点および積 算数を指定する制御手段と、

前記積算開始点および前記積算数に基づいて前記基準位 号を積算平均して積算平均値を出力する演算処理部と 前記デジタル映像信号の基準レベルを前記積算平均値に 基づいて設定する基準設定部とからなる撮像装置。

【請求項2】被写体からの光を受光する撮像素子の受光 領域より映像信号を出力し、

被写体からの光を受光しない撮像素子の非受光領域より 基準信号を出力し、

前記映像信号をアナログデジタル容換してデジタル映像 信号を出力し、

前記基準信号を積算平均するための積算開始点および積 算数を指定し、

前記積算開始点および前記積算数に基づいて前記基準信 号を積算平均して積算平均値を出力し、

前記デジタル映像信号の基準レベルを前記稽算平均値に 基づいて設定することを特徴とする摄像装置の制御方 法.

【請求項3】被写体からの光を受光して映像信号を出力 する受光領域および被写体からの光を受光せず基準信号 を出力する非受光領域を有する撮像素子を有し、前記撮 像素子より1フィールド期間にn (nは2以上の整数) 回読出しを行い、前記映像信号をアナログデジタル変換 30 路を含んでいる。 してデジタル映像信号として出力する撮像装置におい て、

1フィールド期間内において、前記揚像素子より最初に 出力される基準信号を少なくとも積算平均して積算平均 値を出力する演算処理部と、

前記積算平均値が得られた1フィールド期間の次の1フ ィールド期間に前記機像素子より出力される前記デジタ ル映像信号の基準レベルを前記積算平均値に基づいて設 定する基準設定部とを有することを特徴とする掃像装 溜.

【請求項4】被写体からの光を受光する撮像素子の受光 領域より映像信号を出力し.

被写体からの光を受光しない撮像素子の非受光領域より 基準信号を出力し、

前記撮像素子より1フィールド期間にn(nは2以上の 整数)回聴出しを行い。

前記映像信号をアナログデジタル変換してデジタル映像 信号を出力し.

1フィールド期間内において、前記撮像素子より最初に 出力される基準信号を少なくとも積算平均して積算平均 50 【0005】具体的には図8に示すように水平方向に関

値を出力し、

前記積算平均値が得られた1フィールド期間の次の1フ ィールド期間に前記撮像素子より出力される前記デジタ ル映像信号の基準レベルを前記積算平均値に基づいて設 定することを特徴とする撮像装置の制御方法。

【発明の詳細な説明】

[0001] 【発明の属する技術分野】本発明は撮像装置に関し、特 にCCD等の掃像素子を備えたビデオカメラ等の掃像装

置に関する。

20

[0002] 【従来の技術】従来、CCD等の撮像素子を備えたビデ オカメラでは、図6に示すように、被写体の撮像を行う CCD1と、CCD1から出力される掃像信号より相関 二重サンプリング法を用いてノイズ成分を除去すると共 に、所定の利得で増幅して出力する相関二重サンプリン グ/自動利得制御 (CDS/AGC) 部2と、CDS/ AGC部2から出力されるアナログ映像信号をデジタル 映像信号にアナログデジタル変換するアナログデジタル (AD)変換器3と、AD変換器3から出力されるデジ タル映像信号に所定の信号処理を施して出力するデジタ ルシグナルプロセッサ (DSP) 4と、CCD1への電 源および駆動信号を供給する駆動同路(TG)5とから 構成されていた。

【0003】なお、DSP4は後述するようにAD変換 器3より出力されるデジタル映像信号の基準レベルを基 準信号に基づいて設定する基準値設定部、具体的にはデ ジタル映像信号の里レベルをオプティカルブラック (〇) B) データに基づいてクランプするデジタルクランプ回

【0004】 ト述したCCD1は、図7に示すように被 写体からの光をレンズ等を通して受光し対応する映像信 号を発生する受光部100と、CCD1の一部をアルミ 板等で遮光して外部からの光が受光しないように構成さ れた非受光部101とを有している。非受光部101は 水平黒基準検出素子HOBから構成されており、CCD 1からの読出しの際には、受光部100から出力された 信号は映像信号として後段回路にて所定の信号処理を施 され、非受光部101の水平黒基準検出素子HOBから 読出された全てのデータ (水平オプティカルブラック

(水平OB))は、DSP4の水平垂直OB積算平均値 処理部41にて積算され、この積算値の平均値が海算で 求められた後、この平均値を垂直方向にさらに措施し、 さらにその平均値を演算して得られた値をOBデータと して出力される。この場合、OBデータは固定した位置 に存在しており、積算および平均値はテレビジョン標準 信号方式に準拠した垂直同期期間 (VD) . 水平同期期 間(HD)を用いるので、積算ライン数は固定値 例え ば、以下に説明するように128ラインとなる。

2

しては、水平同期信号 (HD) の立ち上がりからN画素 後、Nh (例えばNh = 16)画素分積算し平均値を求め る。次に、この水平の積算値を求め始めるスタートのラ イン数は、垂直同期信号 (VD) の立上がりからYライ ン後に水平積算平均値を求め、そこからNv(例えばN v=128)ライン後垂直積算平均値を求める。 これは 通常CCD1を駆動させるTG5の仕様によりHDの立 ち上がりから何クロック後に水平のOBデータが始ま り、VDの立ち上がりから何HD後に垂直のOBデータ が始まると決められているためで、従って、TG5の仕 10 黒基準調整の精度をより向上させることができる。 様に基づいてDSP4のOB積算平均演算を決めること が出来る。

【0006】OBデータが存在する位置は上述したよう にTG5の仕様により固定であるので、水平積算数は水 平0 B画素より少なく、かつ、2 の乗数となる画素分を 選択し、水平積算開始位置も図7に示すようになるべく OBデータが存在する中心を精算できるようにライン数 を選択することが望ましい。垂直の積算に関しては上述 したように例えば、128ライン分積算する。これは、 準テレビジョン信号で定められたライン数を越えてしま うからで、従って、128が最大ライン数となる。垂直 積算開始位置も図8に示すようにVDの立ち上がりから 数ライン分後として、なるべくOBデータが存在する中 心を積算できるようにライン数を選択することが望まし

【0007】 ことで、NhやNvは2の季数が好まし い。その理由としては、デジタル処理に関しての割算 は、2の乗数値であれば下位ビットを捨てることで容易 6画素以上32画素以下であれば16画素分積算した後 に下位4ビット削除すれば求められる。また、32画素 以上あれば32画素分積算し5ビットシフトすることで も実現可能である。

【0008】上述したOBデータとは画像を表示する際 に用いられる光学的な黒の基準を示す黒基準信号 (オブ ティカルブラック) であり、CCD1よりAD変換器3 を介して出力されるデジタル映像信号の基準レベルをと の黒基準信号に基づいてデジタルクランプ同路(基準設 定部) にて設定することにより、映像信号の基準レベル 40 を安定させることができる。

【0009】つまり、図6に示したDSP4ではAD変 換器3から出力される信号のうち水平OBに関するデー タについて、これを演算部41 (水平垂直OB積算平均 値演算部) にて水平方向および垂直方向に積算して平均 値を演算した〇Bデータを求め、演算部42にてデジタ ル映像信号とOBデータとの差分を求めて、この差分値 が零に近づくような信号処理を行うことによりOBデー タに関してのデジタルクランプ処理を実行する。つま

タの基準レベル (里レベル) がOBデータに基づいて設 定される。

【0010】ところで最近、1フィールド期間 (VD) 内に複数(n)回CCDの読出しを実行し、1フィール F期間 (VD) に複数の画像を撮像するいわゆる高速揚 像モードを備えたビデオカメラも開発され、 商品化され ている。このような高速撮像モードにおいては上述した ように水平〇Bをさらに垂直方向に積算し、平均値を消 算して得たOBデータを使用することにより、各画像の

【0011】DSP4の水平垂直OB積算平均値処理部 41にて得られたOBデータは制御部9のCPU91に よって読み取られると共に、そのデータが所定の範囲内 になるように処理した後、デジタルアナログ変換器(D /A変換器) 92に供給され、デジタル信号に対応する アナログ信号を発生させてCDS/AGC2におけるオ フセット電圧を調整する。

【0012】CDS/AGC2ではこの調整されたオフ セット電圧を基準としてそれ以降CCDlから入力され 128の次の2乗鎖は256となり、NTSC方式の標 20 るOBデータに関する演算を実行する。つまり、オフセ ット電圧の調整処理はCDS/AGC2. AD3. DS P4、および制御部9におけるループ処理により繰り返 し実行され、DSP4に入力されるOBデータが常に所 定の範囲の値となるように制御される。

[0013]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、上述し たような従来のデジタルクランプ処理においては、現在 の垂直同期信号から次の垂直同期信号がが到来するまで の1フィールド期間 (VD) にCCD1より複数回の読 に実現できるためであり、例えば、水平のOB画素が1 30 出しを行い、1VDにn個の画像データ (n画面)を有 する映像信号データがDSP4に入力された場合。その まま信号処理を実行すると、1 V Dに1個の画像データ においてOBデータが存在する期間と、1VDにn個の 画像データが存在する期間とが重なり、また、ノイズ信 号が存在する期間となるとともあり、本来のデジタルク ランプ処理が実行できないことになり、また、予め1V Dにn個の画像が存在するデータを処理する必要がある 場合は、平均積算ライン数が固定であれば、上述したn に応じたクランブ処理を用意しておけばよいが、nが大 きくなるとクランプ処理に使用できる処理時間が短くな るため、高速度に処理することができるCPUを使用す ることが必要となり、高速度に処理が可能なCPUでは 発熱・消費電力が増大するため、冷却が必要で小型軽量 化を実現するための高密度実装が困難となったり、ビデ オカメラのバッテリ駆動可能時間が短くなったり、さら に、CPUを含む部品のコストが増大するという問題点 を有していた。

【0014】本発明はこの点に着目してなされたもので あり、1 V Dに複数 (n) の画像が存在する映像信号よ り、AD変換器3から出力されたデジタル映像信号デー 50 りOBデータ (オプティカルブラック基準信号の積算平 均値)を求める際の積算開始位置(積算開始点)と積算 ライン数(積算数)とを指定することにより、あるい は、1VD内の最初に到来するデジタル映像信号が存在 する期間のオプティカルブラック基準信号を積算平均す ることによりオプティカルブラック信号を正確に精算蓄 積できる撮像装置を提供することを目的とする。 [0015]

【課題を解決するための手段】以上の課題を解決するた めに、本発明の撮像装置は、被写体からの光を受光して 映像信号を出力する受光領域および被写体からの光を受 光せずに基準信号を出力する非受光領域を有する摄像素 子と、前記映像信号をアナログデジタル旁換してデジタ ル映像信号を出力するアナログデジタル変換手段と、前 記基準信号を積算平均するための積算開始点および積算 数を指定する制御手段と、前記積算開始点および前記積 算数に基づいて前記基準信号を積算平均して積算平均値 を出力する演算処理部と、前記デジタル映像信号の基準 レベルを前記積算平均値に基づいて設定する基準設定部 とから構成したことを特徴とする。また、本発明の撮像 装置の制御方法は、被写体からの光を受光する撮像素子 20 の受光領域より映像信号を出力し、 被写体からの光を受 光しない撮像素子の非受光領域より基準信号を出力し、 前記映像信号をアナログデジタル変換してデジタル映像 信号を出力し、前記基準信号を積算平均するための積算 開始点および積算数を指定し、前記積算開始点および前 配積算数に基づいて前記基準信号を積算平均して積算平 均値を出力し、前記デジタル映像信号の基準レベルを前 記稿算平均値に基づいて設定することを特徴とする。さ ちに、本発明の撮像装置は、被写体からの光を受光して 映像信号を出力する受光領域および被写体からの光を受 30 光せず基準信号を出力する非受光領域を有する楊像素子 を有し、前記撮像素子より1フィールド期間にn(nは 2以上の整数) 回読出しを行い、前記映像信号をアナロ グデジタル変換してデジタル映像信号として出力する揚 像装置において、1フィールド期間内において、前記得 像素子より最初に出力される基準信号を少なくとも精算 平均して積算平均値を出力する演算処理部と、前記積算 平均値が得られた1フィールド期間の次の1フィールド 期間に前記撮像素子より出力される前記デジタル映像信 号の基準レベルを前記積算平均値に基づいて設定する基 40 示すように積算ライン数は32 Hと決めることが出来 準設定部とから構成したことを特徴とする。さらに、本 発明の撮像装置の制御方法は、被写体からの光を受光す る撮像素子の受光領域より映像信号を出力し、被写体か らの光を受光しない撮像素子の非受光領域より基準信号 を出力し、前記操像素子より1フィールド期間にn(n は2以上の整数)回読出しを行い、前記映像信号をアナ ログデジタル変換してデジタル映像信号を出力し、1フ ィールド期間内において、前記撮像素子より最初に出力 される基準信号を少なくとも積算平均して積算平均値を 出力し、前記積算平均値が得られた1フィールド期間の 50 ジタル映像信号の基準レベル (黒レベル) がOBデータ

次の1フィールド期間に前記撮像素子より出力される前 紀デジタル映像信号の基準レベルを前記積算平均値に基 づいて設定することを特徴とする。

[0016]

【発明の実施の形態】図1は本発明の第1実施例を示す 図である。従来技術と同一の構成要素については同一の 符号を付してその説明を省略する。

【0017】AD変換器3から出力されたデジタル映像 信号はDSP44に供給され、一方は水平OB積算平均 10 部410に入力されるとともに、他方は海算部420の 一方の入力端子に供給される。水平OB積箕平均部41 0は制御部9のCPU91からの演算情報の指定に基づ き水平〇Bを積算し平均化の演算を実行する。つまり水 平OBデータがCCD1から読み出される期間にAD変 換器3より出力される水平OBデータを積算して平均化 の演算処理を実行して水平〇Bデータの積算平均値を得 る。

【0018】例えば、図2に示すように現在の垂直同期 信号から次の垂直同期信号が到来するまでの期間である 1フィールド期間 (VD) に4個 (n=4) の映像デー タが存在する場合を例にとって説明すると、積算開始位 置(積算開始点)および積算ライン数(積算数)はCP U91より海篤情報として水平OB精篤海鉱部410に 供給され、これらの演算情報に従って演算して得られた 水平OBの積算平均値が垂直OB積算演算部430に供 給され、水平OB精算演算部410と間様にCPU91 より積算開始位置(積算開始点)および積算ライン数 (積算数) が垂直OB積算演算部430に演算情報とし て供給され、これらに基づいて演算が実行されて水平の Bの精算平均値を垂直方向に精算した平均した値である OBデータが得られ、格納部450に蓄積される。 【0019】前述したように、精算開始位置や精算ライ ン数はまずそれを実現させるTG5の仕様で決まるの で、この仕様に基づき積算開始位置や積算ライン数を決 める。決めるポイントは積算部分がなるべくデータの中 心になるように、積算ライン数は2の乗数となるように する。例えば、上述したTG5では、VDの立上がりか ら22H後にデータが始まり、68H後にデータが終わ るものとすると、1映像は46Hであり、よって図3に る。積算開始位置は積算範囲が中心に来るように46-32=14の半分の7H、映像開始位置からスタートさ せる。よってスタート位置は22+7=29H後とな る.

【0020】次の1VDにおいて、格納部450に蓄積 された〇Bデータは演算回路410の他方の入力端子に 供給され、AD変換器3より入力されたデジタル映像信 号より減算されて差分信号が出力される。との差分が空 に近づくような処理を演算実行して、この結果としてデ に基づいて設定される。また、次の1 V D では新たなO Bでデータが積算平均化の演算で求められて、格納部4 50 に蓄積された前のOBデータと置換され、更新され て蓄積される。

【0021】CCD1より出力される映像信号データの 基準レベルをこの里基準信号に基づいて基準設定部(デ ジタルクランプ回路) にて設定することにより、映像信 号の基準レベルを安定させることができる。具体的には デジタルクランプ回路にて映像信号にデジタルクランプ をOBデータに基づいて設定する信号処理が行われる。 つまり、図1に示したDSP44ではAD変換器3から 出力される信号のうち水平OBに関するデータについ て、これを水平OB精算平均値溶算部410および垂直 〇B積算平均値演算部430にて水平および垂直方向に 積算して平均値(OBデータ)を求め、格納部450に 蓄積して、演算部420にてデジタル映像信号とOBデ ータとの差分を求めて、この差分値が零に近づくような 信号処理を行うことによりOBデータに関してのクラン 像信号の基準レベル(黒レベル)を基準値で設定するデ ジタルクランプ回路を構成している。

【0022】DSP44にて得られたHOB平均稽篇値 データは制御部9のCPU91によって読取られると共 に、そのデータが所定の範囲内になるように処理された 後、、デジタルアナログ変換器(DA変換器)92に供 給され、デジタル信号に対応するアナログ信号を発生さ せてCDS/AGC2におけるオフセット電圧を調整す る。CDS/AGC2ではこの調整されたオフセット電 ータに関する演算を実行する。つまり、オフセット電圧 の調整処理はCDS/AGC2、AD3、DSP4、お よび制御部9におけるループ処理により繰り返し実行さ れ、DSP44に入力されるOBデータが常に所定の範 囲の値となるように制御される。

【0023】次に、上述した積算開始位置の指定につい て具体的に説明する。DSP44はデジタルカウンタを 有しており(図1に図示せず)、このデジタルカウンタ は図2に示すように垂直間期信号の立上りエッジでリセ よりの積算開始位置の指定には、このデジタルカウンタ のカウント値を使用する。上記の説明では立上りエッジ でリセットされるカウンタの例を説明したが、立下がり エッジでリセットされるカウンタを使用することも可能 であり、また、他の形式のデジタルカウンタを使用する ことも可能である。

[0024]また、図3に示すように積算ライン数を2 の乗数としておくことにより、積算値の平均値を求める 際もCPU91より指定するビットシフトを実行すると とで、演算結果が得られる。1フィールドは通常252 50 【0028】なお、1VDに到来する期間A、B、C、

ライン以下であるので、精算ライン数は128が F限と なる。 これは、128の次の2乗値は256となり、N TSC方式の標準テレビジョン信号で定められたライン 数を越えてしまうからで、従って、128が最大ライン 数となる。

【0025】平均値を求める時に2の乗数を選べば簡単 にビットシフトで実現できる。シフト量1ということは 2で割るということであり、シフト量2というのは23 である4で割るということになる。 すなわちシフト量 n 処理を行い、映像信号データの基準レベル(黒レベル) 10 とは2°で割るということである。垂直方向に関しては NTSCでは252ラインしかないので、積算しシフト で平均が求められる上限は128となる。1VD期間内 に複数個の映像期間が存在する場合は、その映像期間の **ライン数によりシフト量が決められる。例えば映像期間** ライン数が80Hであれば加算ライン数64、シフト量 6となり、映像期間ライン数が63Hであれば加算ライ ン数32、シフト量5と決めることが出来る。

【0026】 このように、積算開始位置と積算ライン数 とをCPU91より指定することにより、1VDにn個 ブ処理を実行する。DSP44は入力されるデジタル映 20 の映像データを含むデジタル映像信号に関してもデジタ ルクランプデータを正確に得ることができる。また、1 VDに1回の読み出しにより、1VDに1個の映像デー タを含み、垂直同期信号に同期した信号(通常の映像信 号) であっても、積算開始位置との積算ライン数とをC PU91より指定することにより対応することが可能で

【0027】次に本発明の第2実施例について説明す る。図4は本発明の第2実施例の動作を示す図である。 デジタルカウンタ (図示せず) が、1 V D に n 個のデジ 圧を基準としてそれ以降CCD1から入力されるOBデ 30 タル映像信号の垂直同期信号、つまり、図4に示した例 では、1 V D に 4 回 (n = 4) 到来する垂直同期信号の 立上りエッジにてリセットされるように構成したもので ある。図2に示した場合に比べてデジタルカウンタがデ ジタル映像信号毎にリセットされる。このように、デジ タルカウンタは1VDにn回リセットされる。つまり、 図4に示した場合は、n=4の場合であるので、OBデ ータが期間A、B、C、およびDのそれぞれの期間、合 計4回得られるので、期間AからDの名期間毎に得られ たOBデータをさらに積算して平均化した値をOBデー ットされ、カウントを開始する。制御部9のCPU91 40 タとして格納部450に蓄積して、次の1VD内のデジ タル映像信号との差分値に基づいて制御を行うことによ り、つまり、1VDに到来する全てのOBデータをそれ ぞれ積算平均化して積算平均値(第1の積算平均値)を 得た後、これをさらに積算平均して得た積算平均値(第 2の積算平均値=基準値) に基づいて 積算平均値(第 2の積算平均値)が得られた1VD期間の次の1VD期 間のデジタル映像信号の基準レベル(黒レベル)をデジ タルクランプ処理にて設定することによりカウント値の 精度がさらに向上してクランプ精度もさらに向上する。

およびD各期間のOBデータを精算平均する例を説明し たが、例えば、AおよびB、AおよびC、AおよびD、 A. B. &LUC, B&LUC, B&LUD, B. C. およびD、CおよびD等の一部のOBデータの複数を積 算平均した精算平均値を基準値として、この基準値に基 づいてデジタル映像信号の基準レベル (黒レベル)を設 定するデジタルクランプ処理を行うことも可能である。 【0029】 高速掃像した映像信号のように 1 V D に C CDlよりn回読出しが実行され、n個の映像信号が含 まれている信号のデジタルクランプ処理をする場合にお 10 回路を単一の構成にて得ることが可能で、また、高速度 いてもCPU91よりnに対応した積算開始位置および 積算ライン数の指定をすることにより適切なデジタルク ランプ処理が可能となり、また積算ライン数を2の乗数 に設定することにより、平均化するための演算処理をビ ットシフト動作で実現できるので、処理の簡略化が可能 となる。

【0030】次に本発明の第3字施例について説明す る。図5は本発明の第3実施例の動作を示す図である。 図4 に示した例では、1 V D に 4 回 (n = 4) 画像が到 来する例を説明したが、例えば、図5に示すように1日 20 である。 Dに2回、1VDに2回画像が到来する場合にも本発明 は適用可能である。との場合は、図5に示したa、b、 c. dの各部分のOBデータをそれぞれ水平方向に積算 して平均しさらに垂直方向に精算して平均化して得られ たa、b、c、dの各部分積算平均値をさらにそれぞれ 精算して平均した精算平均値をOBデータとして格納部 450に蓄積して、次の1VD内のデジタル映像信号と の差分値に基づいて制御を行うことも可能である。 【0031】なお、期間a、b、c、およびd各期間の OBデータを積算平均する例を説明したが、例えば、a 30 2…CDS/AGC、 およびb、aおよびc、aおよびd、a、b、および c、bおよびc、bおよびd、b、c、およびd、cお よびd等の一部のOBデータの複数を積算平均した積算 平均値を基準値として、この基準値に基づいてデジタル 映像信号の基準レベル (黒レベル) を設定するデジタル クランプ処理を行うことも可能である。 【0032】高速機像した映像信号のように1HDにC CD1よりn回読出しが実行され、1VDにCCD1よ

りm回読出しが実行されn×m個の映像信号が含まれて いる信号のデジタルクランプ処理をする場合においても 40 91…CPU CPU91よりnに対応した精算開始位置および精算ラ イン数の指定をすることにより適切なデジタルクランプ*

*処理が可能となり、また積算ライン数を2の乗数に設定 することにより、平均化するための演算処理をビットシ フト動作で実現できるので、処理の簡略化が可能とな

10

[0033]

【発明の効果】以上詳述したように本発明の攝像装置お よび操像装置の制御方法では、1フィールド期間内に複 数の映像信号が存在するような形式のデジタル映像信号 データのデジタルクランプ処理を行うデジタルクランプ な処理速度を有する基幹部品を使用することなく、デジ タルクランプ処理を実行でき、発熱、消費電力、コスト の増大を招くことがないという利占を有する。

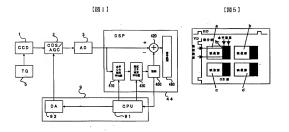
[0034]

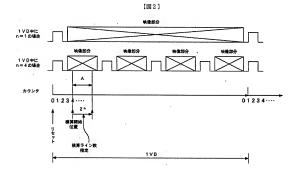
【図面の館単な説明】

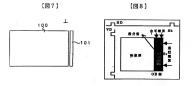
- 【図1】図1は本発明の第一実施例を示す図である。
- 【図2】図2は図1に示した撮像装置の動作を説明する 図である。
- 【図3】図3は垂直積算数とシフト量との関係を示す図 【図4】図4は本発明の第2実施例の動作を示す図であ
- 【図5】図5は本発明の第3実施例の動作を示す図であ
 - 【図6】図6は従来の撮像装置示す図である。
 - 【図7】図7はCCDの構成を示す図である。 【図8】図8は従来の撮像装置の動作を示す図である。
 - 【符号の説明】 1 ··· CCD,
- - 3 ··· A D 交換器.
 - 4. 44 ··· DSP.
 - 41…水平垂直〇B積算平均値演算部、
 - 42.420…演算部.
 - 43.460…信号処理部.
 - 410…水平OB積算平均値演算部、 430…垂直OB積算平均值演算部
 - 450…格納部.
- 9…制御部
- 92…DA変換器

[図3]

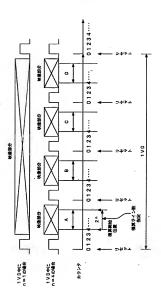
整度加算數	2	4	8	18	32	84	128
シフト量	ì	2	3	4	5	6	7











特開2001-61108

【図6】

